

コンピュータグラフィックス 基礎

第6回 曲線・曲面の表現 「Bスプライン曲線」

三谷 純

学習の目標

- ベジエ曲線の一般化
- Bスプライン曲線を学ぶ
- 曲線の基底関数の概念を理解する
- 制御点を入力することで、Bスプライン曲線を描画するアプリケーションの開発を行えるようになる

前回の課題について

- 単位法線ベクトルの求め方
 1. 接線ベクトルを求める
 2. 接線ベクトルを正規化して単位接線ベクトルとする
 3. 単位接線ベクトルを90度回転させる

- 接線ベクトルの求め方

(1) 解析的アプローチ：曲線の式を微分して求める

$$S(t) = (1-t)^3 P_0 + 3t(1-t)^2 P_1 + 3t^2(1-t)P_2 + t^3 P_3$$
$$\frac{dS(t)}{dt} = -3(1-t)^2 P_0 + (9t^2 - 12t + 3)P_1 + (-9t^2 + 6t)P_2 + 3t^2 P_3$$

(2) 数値計算による近似（曲線の式が簡単に微分できない場合）

- 接線方向 = その点における曲線の進む方向を直線で表したもの
- 接線方向 $\doteq f(t + \Delta t) - f(t)$

ベジエ曲線の数式表現 (復習)

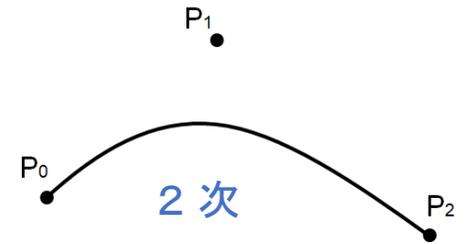
- 1次

$$\mathbf{P}(t) = (1-t)\mathbf{P}_0 + t\mathbf{P}_1$$



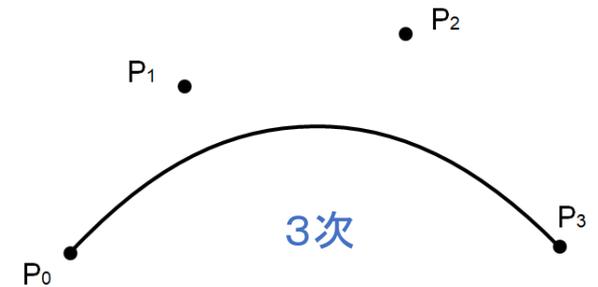
- 2次

$$\mathbf{P}(t) = (1-t)^2\mathbf{P}_0 + 2t(1-t)\mathbf{P}_1 + t^2\mathbf{P}_2$$

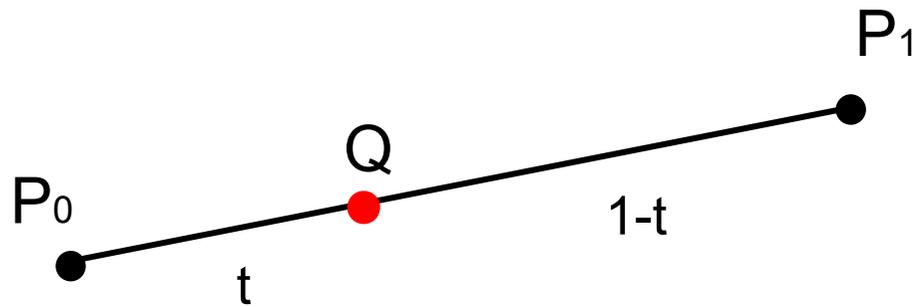


- 3次

$$\mathbf{P}(t) = (1-t)^3\mathbf{P}_0 + 3t(1-t)^2\mathbf{P}_1 + 3t^2(1-t)\mathbf{P}_2 + t^3\mathbf{P}_3$$



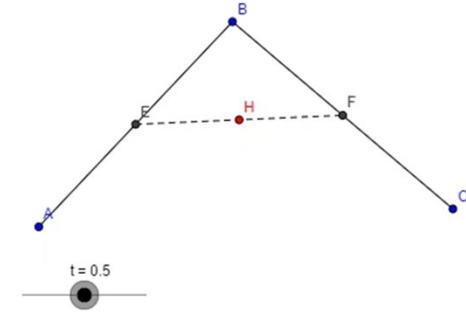
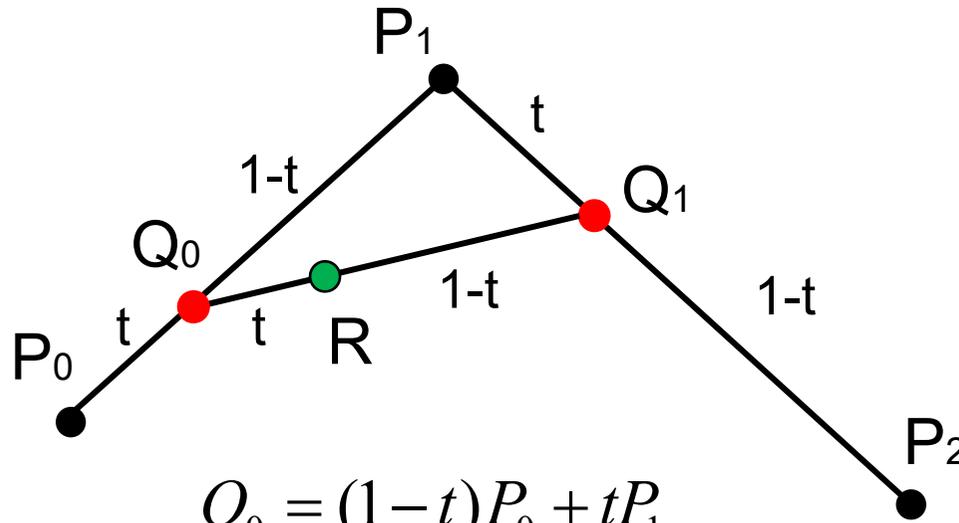
ベジエ曲線の図形的理解 (1次)



$$Q = (1 - t)P_0 + tP_1 \quad (0 \leq t \leq 1)$$

- ・ t の 1 次式
- ・ 2 つの制御点
- ・ 直線

ベジエ曲線の図形的理解 (2次)



$$Q_0 = (1-t)P_0 + tP_1$$

$$Q_1 = (1-t)P_1 + tP_2 \quad (0 \leq t \leq 1)$$

$$R = (1-t)Q_0 + tQ_1$$

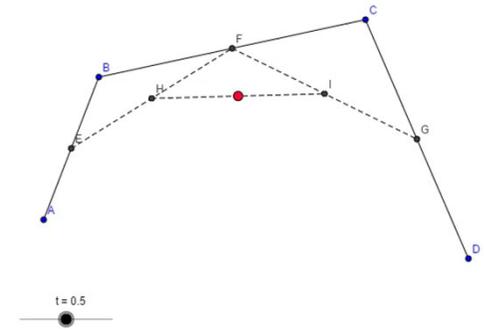
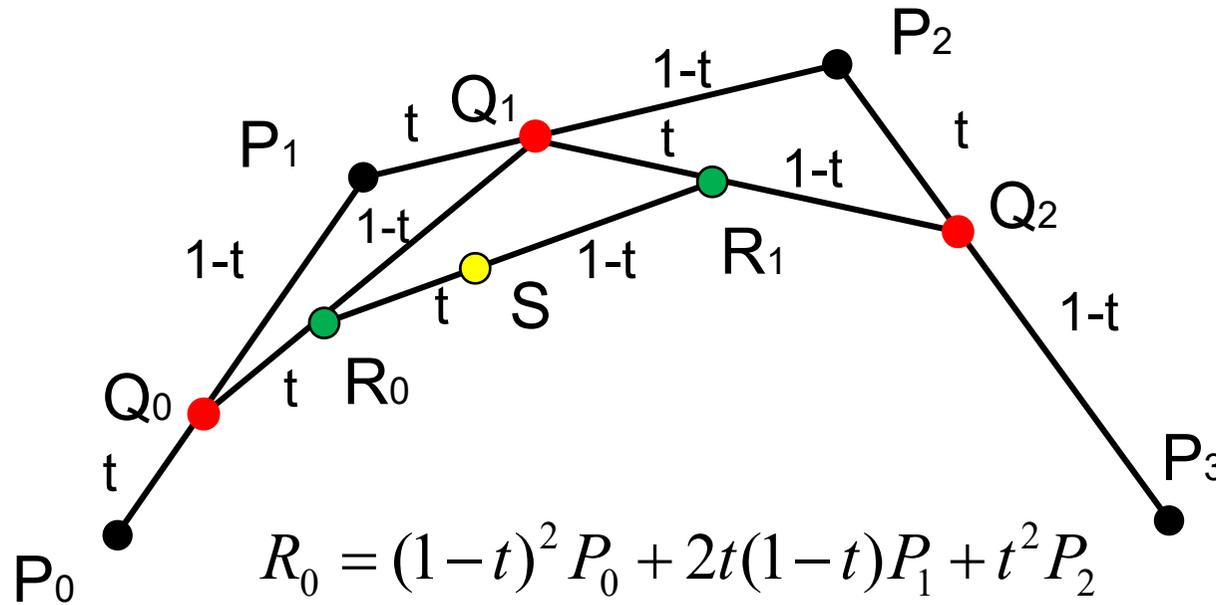


$$\mathbf{R} = (1-t)^2\mathbf{P}_0 + 2t(1-t)\mathbf{P}_1 + t^2\mathbf{P}_2$$

- ・ t の 2 次式
- ・ 3 つの制御点
- ・ 2 次曲線

(問 $t = 0, 0.5, 1$ のときの位置は?)

ベジエ曲線の図形的理解 (3次)



$$R_0 = (1-t)^2 P_0 + 2t(1-t)P_1 + t^2 P_2$$

$$R_1 = (1-t)^2 P_1 + 2t(1-t)P_2 + t^2 P_3$$

$$S = (1-t)R_0 + tR_1$$



$$\mathbf{R} = (1-t)^3 \mathbf{P}_0 + 3t(1-t)^2 \mathbf{P}_1 + 3t^2(1-t) \mathbf{P}_2 + t^3 \mathbf{P}_3$$

$$(0 \leq t \leq 1)$$

- ・ t の 3 次式
- ・ 4 つの制御点
- ・ 3 次曲線

ベジエ曲線の係数

3次ベジエ曲線

$$\mathbf{P}(t) = \underline{(1-t)^3} \mathbf{P}_0 + \underline{3t(1-t)^2} \mathbf{P}_1 + \underline{3t^2(1-t)} \mathbf{P}_2 + \underline{t^3} \mathbf{P}_3$$

この係数に見覚えは無いかな？

$1-t = a$ とおいてみると

$$\mathbf{P}(t) = \underline{a^3} \mathbf{P}_0 + \underline{3a^2t} \mathbf{P}_1 + \underline{3at^2} \mathbf{P}_2 + \underline{t^3} \mathbf{P}_3$$

二項係数！

$$(a+t)^3 = a^3 + 3a^2t + 3at^2 + t^3$$

$$\mathbf{P}(t) = \sum_{i=0}^3 \underline{{}_3C_i} t^i (1-t)^{3-i} \mathbf{P}_i$$

$${}_n C_i = \frac{n!}{i!(n-i)!}$$

n 次ベジエ曲線 (ベジエ曲線の一般化)

$$\mathbf{P}(t) = \sum_{i=0}^n {}_n C_i t^i (1-t)^{n-i} \mathbf{P}_i \quad {}_n C_i = \frac{n!}{i! (n-i)!}$$

さらなる一般化

$$\mathbf{P}(t) = \sum_{i=0}^n B_i^n \mathbf{P}_i$$

$$B_i^n = {}_n C_i t^i (1-t)^{n-i}$$

2項係数

$\binom{n}{i}$ と表記することもある

ある**比率**で各制御点の座標を混ぜ合わせる！

混合比(和は 1 になる)

混合比を関数で表したものを「**基底関数**」とよぶ

基底関数の理解

曲線上の点の位置は、パラメータ t と制御点の位置によって定義される。

曲線上の点の位置は、制御点の座標を混ぜ合わせて作る。

$$\mathbf{P}(t) = \alpha(t)\mathbf{P}_0 + \beta(t)\mathbf{P}_1 + \gamma(t)\mathbf{P}_2 \cdot \cdot$$

この混ぜ合わせ方の係数関数 α 、 β 、 $\gamma \cdot \cdot \cdot$ を定義したものが基底関数。

ベジエ曲線の基底関数

• バーンスタイン基底関数

$$B_i^n = {}_n C_i t^i (1-t)^{n-i} \quad n \text{ は次数を } i \text{ は制御点の番号を表す}$$

■ 図3.24——3次バーンスタイン基底関数のグラフ

3 次の場合

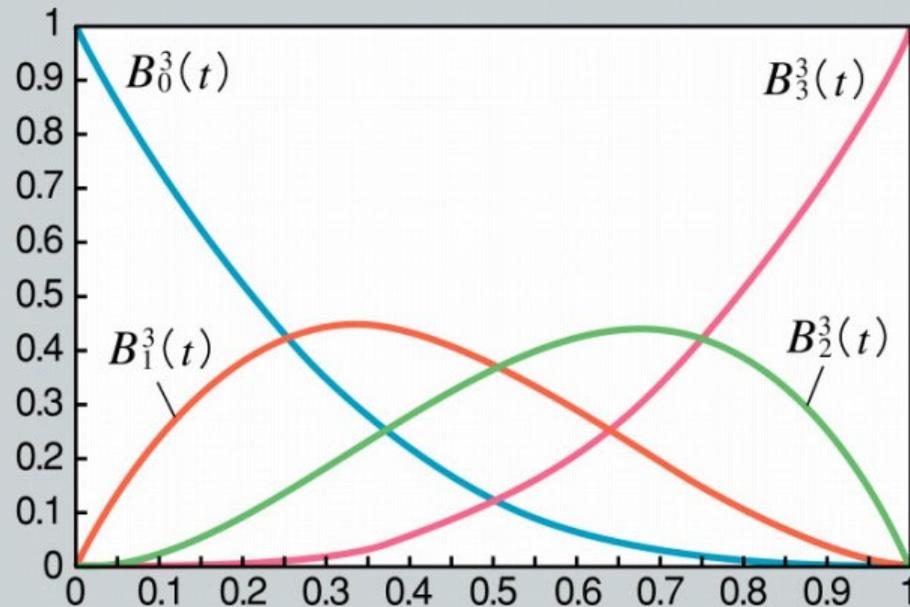
$$B_0^3 = (1-t)^3$$

$$B_1^3 = 3t(1-t)^2$$

$$B_2^3 = 3t^2(1-t)$$

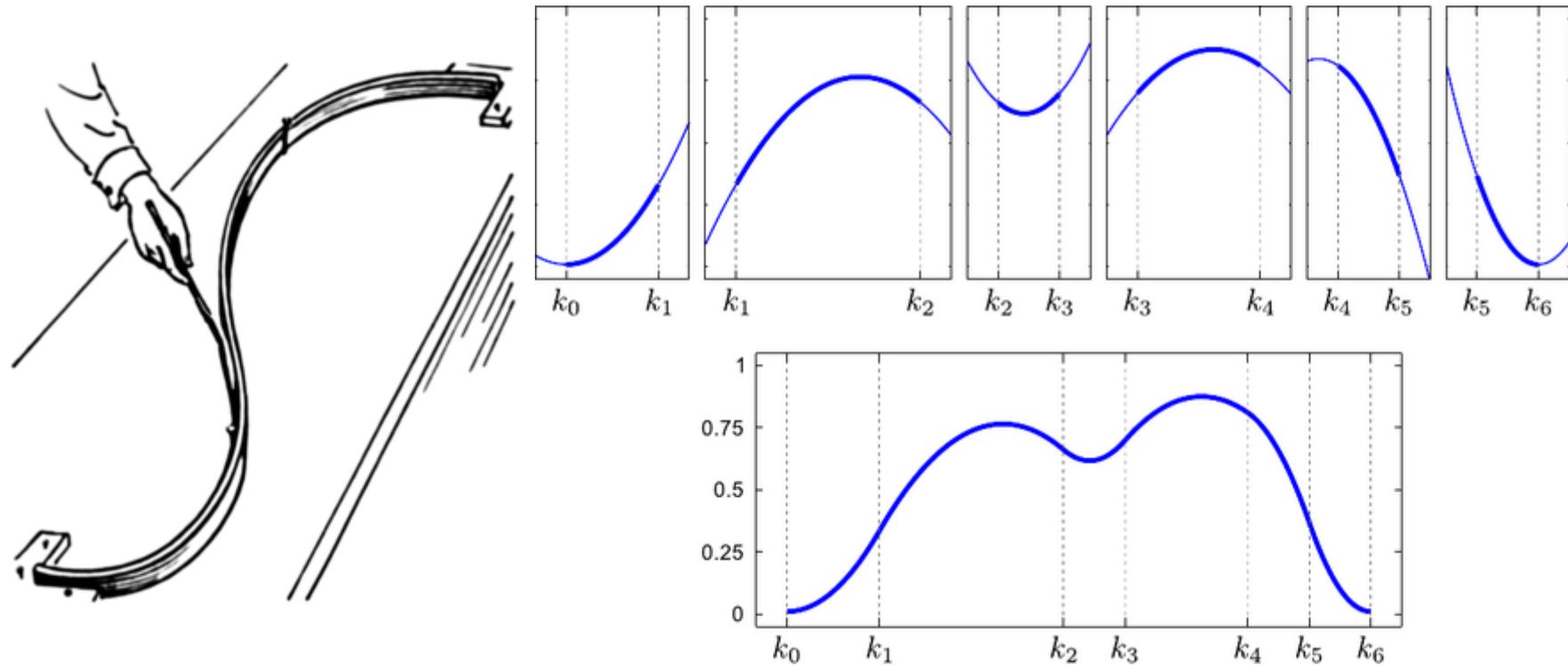
$$B_3^3 = t^3$$

3次のベジエ曲線において
制御点 P_i の重み付けが
どのように変化するかを表す



B スプライン曲線

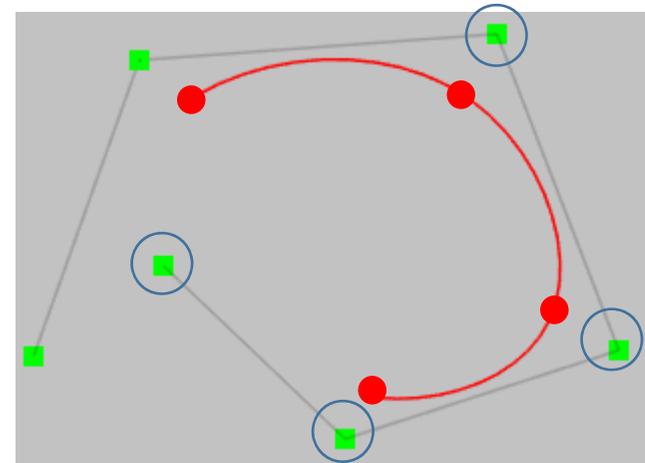
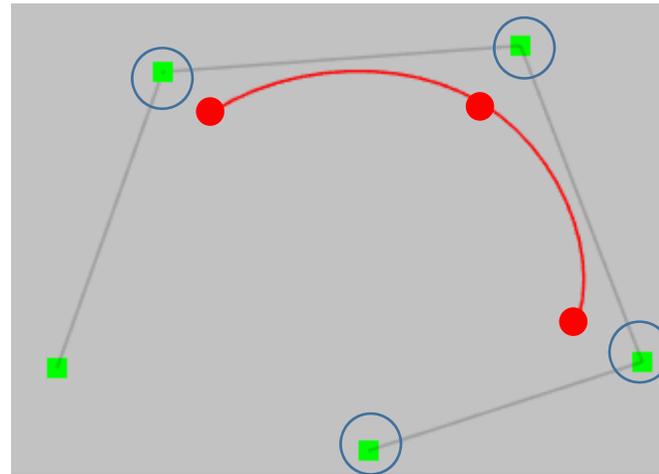
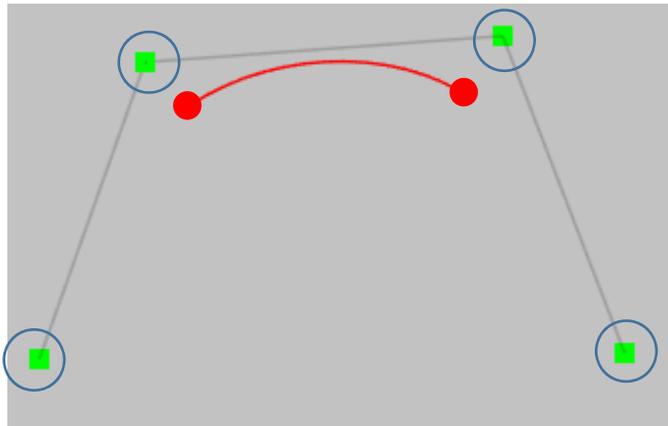
スプライン曲線のイメージ



複数の曲線セグメントを繋ぎ合わせて作る
物理的には最も曲げエネルギーの小さい曲線

<http://www.brnt.eu/phd/node11.html>

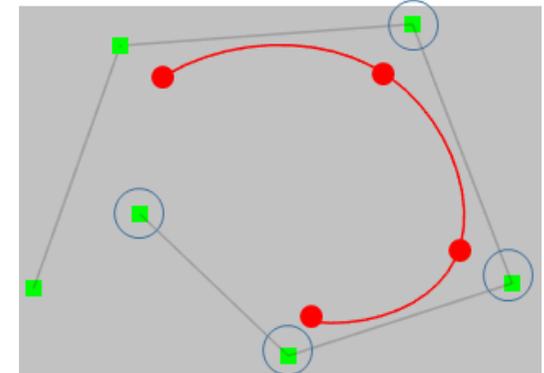
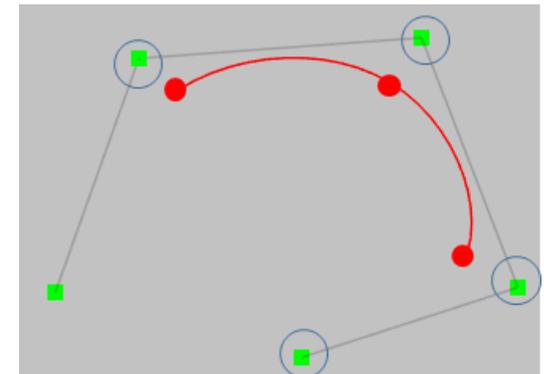
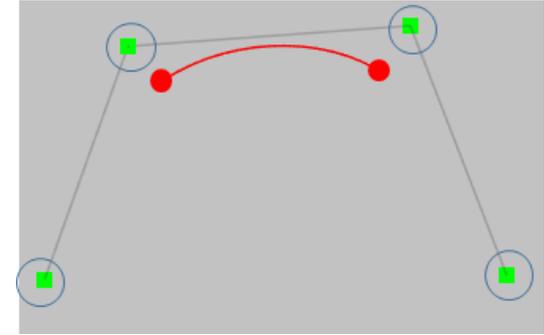
3次Bスプライン曲線の例



<http://nurbscalculator.in/>

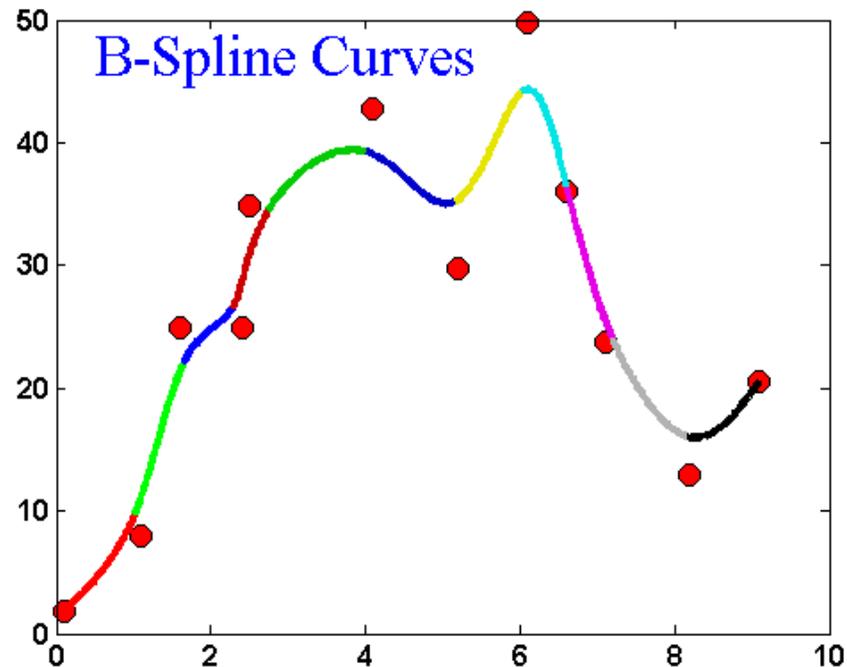
Bスプライン曲線の特徴

- 制御点をいくつでも指定できる。
(3次ベジエ曲線では4つだった。Bスプライン曲線では、制御点を増やすたびに新しいセグメントが追加されていく)
- セグメントが常に連続的に接続する
(ベジエ曲線ではセグメント間の連続性は保証されていなかった。)
- パラメータ t の値は0から1の範囲に限らない
- 局所性がある
(曲線上の1点に着目した場合、その点の位置に影響を与えるのは近傍の制御点だけ。ベジエ曲線と同じ[次数+1]個の制御点)
- ノットベクトル (セグメントの区切りとなるパラメータの値を定義した数値 (ノット) の列) で形を制御できる (ベジエ曲線を含む)



Bスプライン曲線の形を決めるもの

- 制御点列 \mathbf{P}_i + ノット列 (ノットベクトル) t_i
- 複数の多項式曲線 (セグメント) を接続して1本の曲線とする



Bスプラインの数式表現

$$\mathbf{P}(t) = \sum_{i=0}^{n+L-1} N_i^n(t) \mathbf{P}_i$$

n : 次数

L : セグメントの数

制御点の数は $n+L$ (3次でセグメント数1なら
制御点は4つ)

混合関数 「Bスプライン基底関数」

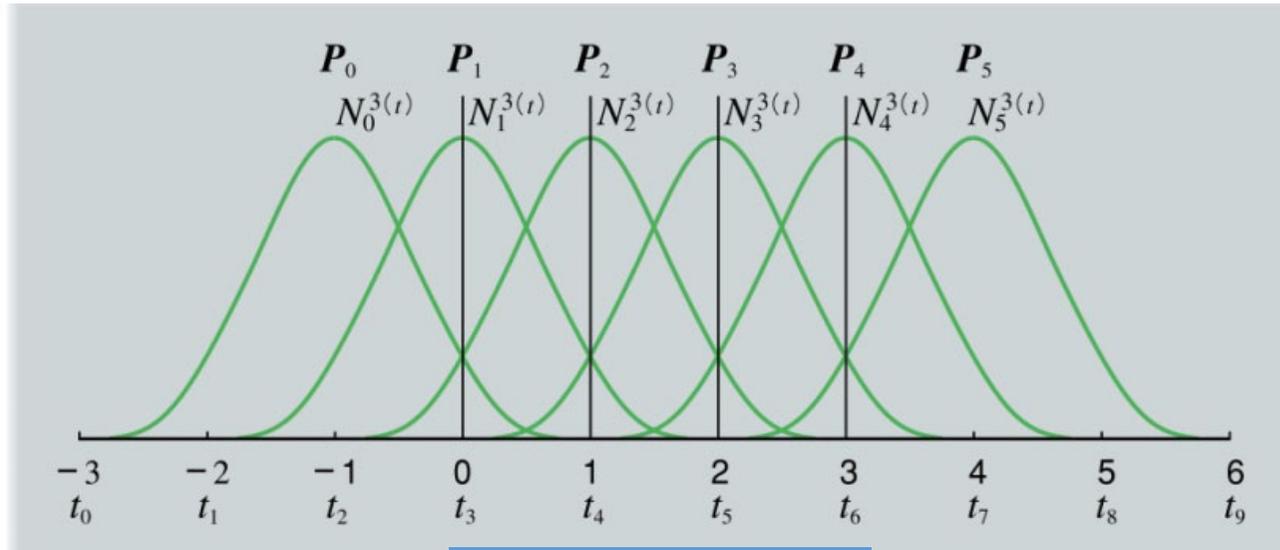
$$N_i^n(t) = \frac{t-t_i}{t_{i+n}-t_i} N_i^{n-1}(t) + \frac{t_{i+n+1}-t}{t_{i+n+1}-t_{i+1}} N_{i+1}^{n-1}(t) \quad t_i: \text{ノットベクトル}$$

$$N_i^0(t) = \begin{cases} 1 & (t_i \leq t < t_{i+1}) \\ 0 & \text{上記以外} \end{cases}$$

基底関数は再帰的に求まる。

手計算は大変だけどプログラムなら再帰関数ですぐ求まる。

基底関数のグラフ（一様3次）



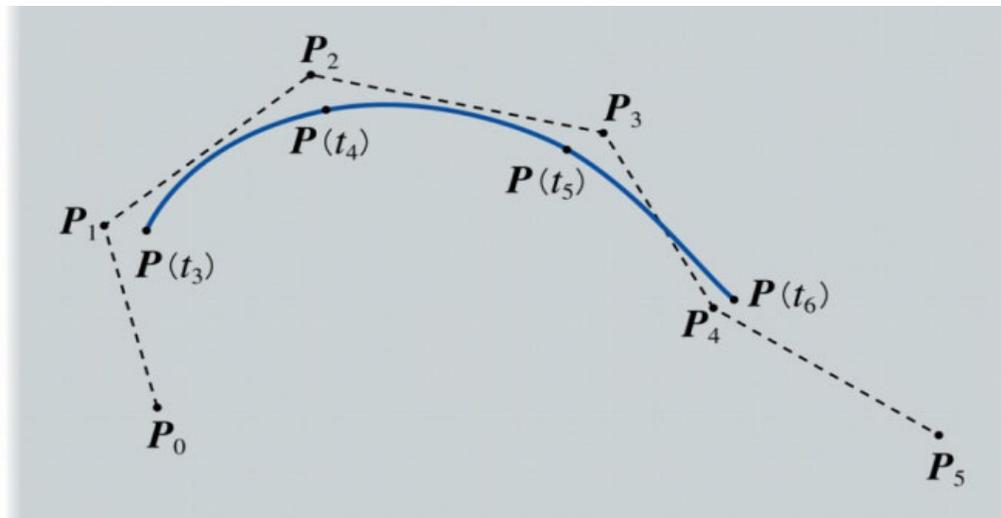
セグメントが描かれる区間

- ノットベクトル t_i が一定の間隔で存在する → 一様
(ノットの間隔を変更すると「非一様」になる)
- ある t の値を見ると4つのグラフが存在する → 4つの制御点が影響
- $P(t_4)$ から $P(t_5)$ は、制御点 P_0 , P_5 の影響を受けない → 局所性
- 最初と最後のノットを「次数+1」だけ重ねると、端点が制御点と一致し、ベジエ曲線と同等になる。

Bスプラインの形を決めるもの

- 「ノット列」は接続点でのパラメータ t の値の列。
- ノット列の値は単純増加 $t_i \leq t_{i+1}$
- パラメータ t の範囲は t_n から t_{n+L} まで。(n は次数、 L はセグメント数)
- (制御点の数) = (次数) + (セグメント数)
- (ノット数) = $2 \times$ (次数) + (セグメント数 + 1)
- 下の例は 次数3、セグメント数3、制御点数6、ノット数10

$$(t_0, t_1, t_2, t_3, t_4, t_5, t_6, t_7, t_8, t_9) = (-3, -2, -1, -0, 1, 2, 3, 4, 5, 6)$$



ベジエ曲線の表現

3次のBスプライン曲線のノット列を

$(0,0,0,0,1,1,1,1)$

にすると、3次ベジエ曲線と同じ曲線となる

※ n次のBスプライン曲線では、n+1個のノットを重ねると、曲線は制御点を通るようになる。

練習

- 以下のWebページで Bスプライン曲線を描いてみよう

NURBS demo - WebGL based online evaluator for NURBS Curves

<http://nurbscalculator.in/>

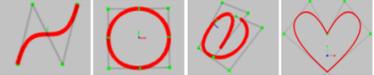
NURBS Demo - Evaluator for Non Uniform Rational B-Splines

Thank you for your interest in NURBS calculator. This is a free app, but if you like it, then buy me a coffee.



This WebGL based NURBS application will help you to understand the NURBS curves in a practical and intuitive way. You can also create your own curves and download it, as a text file. You can start with some predefined curves by clicking on one of the Images and create new curves, by adding, deleting or modifying the curve parameters. Click [here](#) for more information.

- This website requires WebGL enabled browsers, preferably Chrome. If you are using a browser other than Chrome, then check if WebGL is enabled.



Select the type of the curve: NURBS ▾

Degree : 3 ?

Control Points : x, y, z, w ?

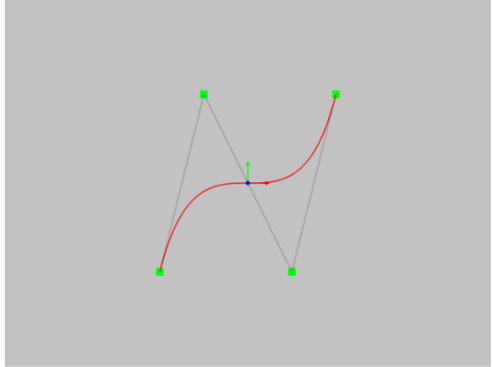
Point1	-4	-4	0	1
Point2	-2	4	0	1
Point3	2	-4	0	1
Point4	4	4	0	1

Knots : ?

Clamped at start ? Clamped at end ?

0
0
0
0
1
1
1
1

Update Spline Instantly



Modify control point position

Add new control point

Remove control point

Enter u value between 0 and 1 : 0

u : 0 , Evaluated Point :

Select the type of the curve **B-Spline** ▼ B-Spline を選択

Degree : **3** 3 を選択

Control Points : x, y, z, w ?

Point1 :	-4	-4	0	1
Point2 :	-2	4	0	1
Point3 :	2	-4	0	1
Point4 :	4	4	0	1

制御点の位置はマウสดラッグで操作できるので、ここは触る必要ない

制御点の移動、追加、削除

- Modify control point position
- Add new control point
- Remove control point

Knots : ?

Clamped at start ? Clamped at end ?

0
0
0
0
1
1
1
1

ノットベクトル。
初期状態では、0,0,0,0,1,1,1,1になっている(ベジェ曲線と同じ形になる)。

例えば、0,1,2,3,4,5,6,7 のように変更してみよう

試してみよう

- 制御点を増やしてみる。
- ノットベクトルが形状にどのように影響するか観察する。

NURBS Demo - Evaluator for Non Uniform Rational B-Splines

Thank you for your interest in NURBS calculator. This is a free app, but if you like it, then bye me a coffee.



This WebGL based NURBS application will help you to understand the NURBS curves in a practical and intuitive way. You can also create your own curves and download it, as a text file. You can start with some predefined curves by clicking on one of the images and create new curves, by adding, deleting or modifying the curve parameters. [Click here](#) for more information.

- This website requires WebGL enabled browsers, preferably Chrome. If you are using a browser other than Chrome, then [check if WebGL is enabled](#).



Select the type of the curve: NURBS

Degree: 3

Control Points : x, y, z, w

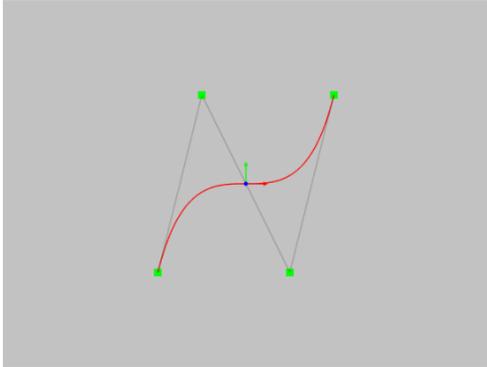
Point1	-4	-4	0	1
Point2	-2	4	0	1
Point3	2	-4	0	1
Point4	4	4	0	1

Knots :

Clamped at start Clamped at end

0
0
0
0
1
1
1
1

Update Spline Instantly



Modify control point position

Add new control point

Remove control point

Enter u value between 0 and 1 : 0

u : 0, Evaluated Point :

[Download Nurbs Data](#)

[Upload NURBS data](#)

Bスプライン曲線まとめ

- 複数のセグメントを接続して1本にしたもの
- ノット列が重要な役割をする
- 曲線の制御が局所的
- 接続の問題がない（常に滑らか）
- ベジエ曲線を含む

- 2次曲線を厳密に表現できない
（NURBS曲線なら対応できる）

曲線の種類

- パラメトリックな自由曲線

補間方式 スプライン補間曲線

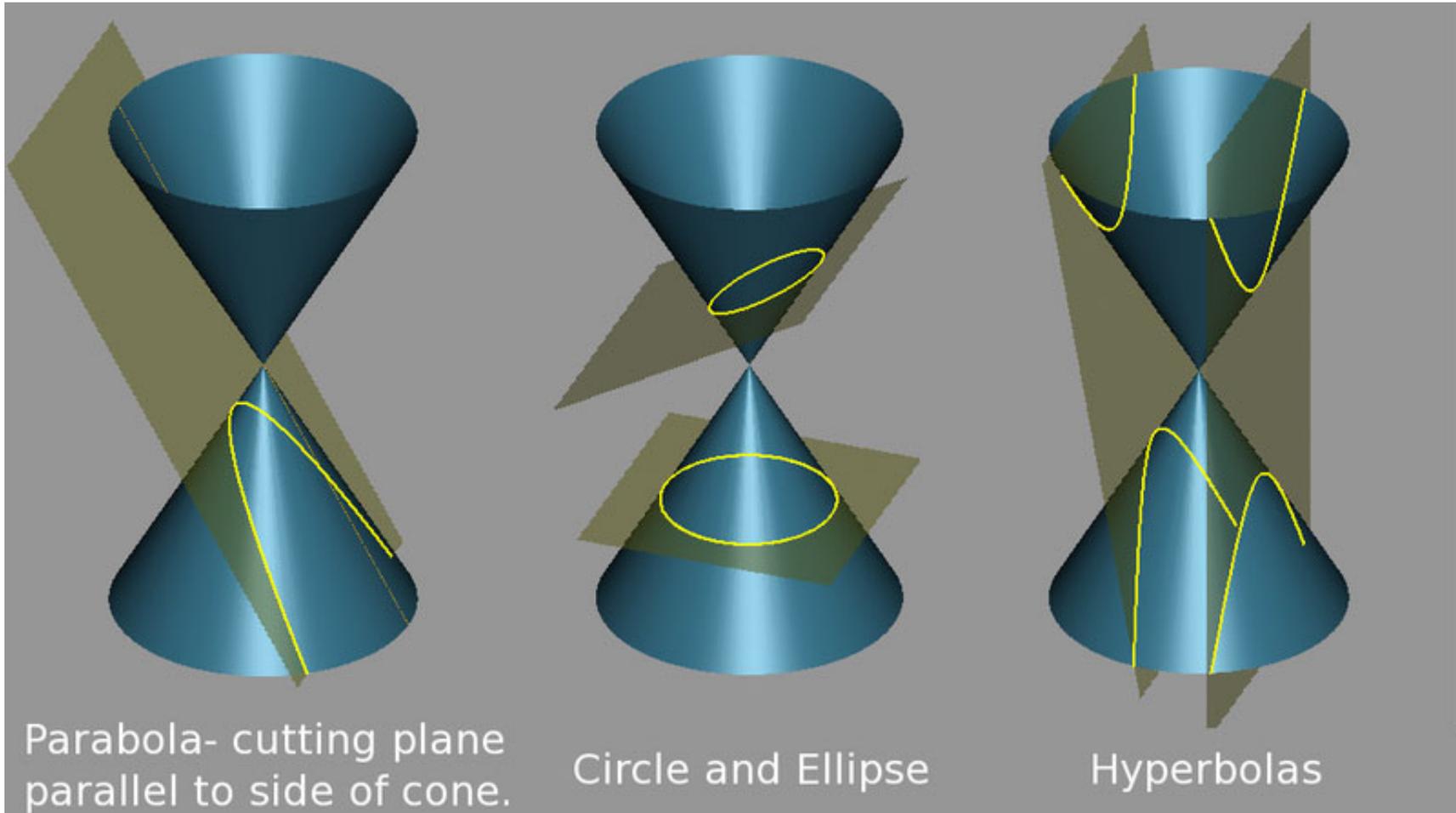
制御点方式 ベジエ曲線、Bスプライン曲線

- 円錐曲線

円、楕円、放物線、双曲線、（直線）

円錐の切断によって得られる x 、 y の2次式

圓錐曲線

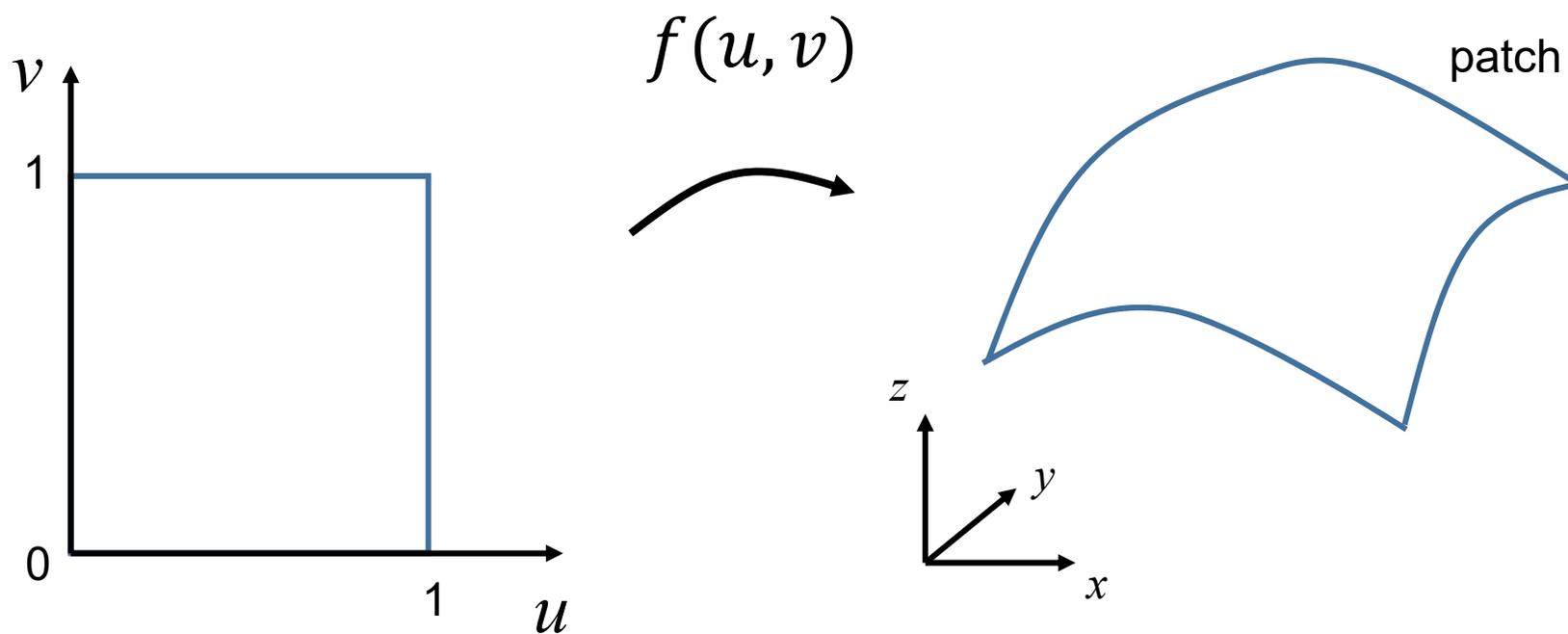


NURBS曲線

- NURBS : Non-Uniform Rational B-Spline Curve
- B-Spline 曲線を拡張したもの
- 制御点ごとに、重み w_i をかけ合わせる
(制御点、ノット列、重みの組み合わせで形が決まる)
- 2次曲線 (円、放物線) の再現性がある

$$P(t) = \frac{\sum_{i=0}^{n+L-1} w_i P_i N_i^n(t)}{\sum_{i=0}^{n+L-1} w_i N_i^n(t)}$$

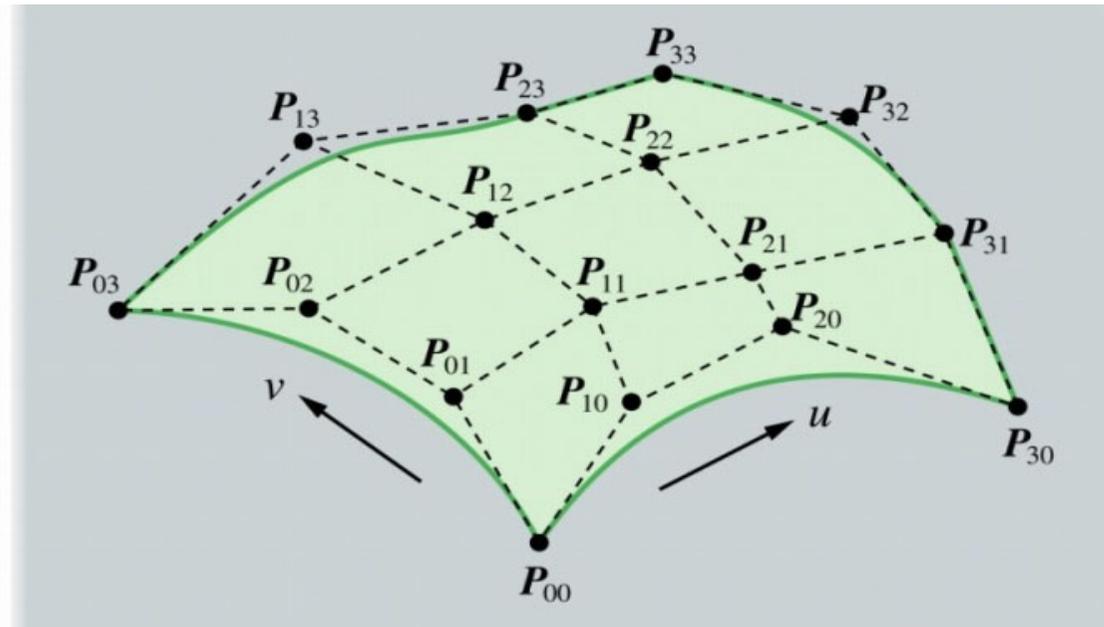
パラメトリック曲面



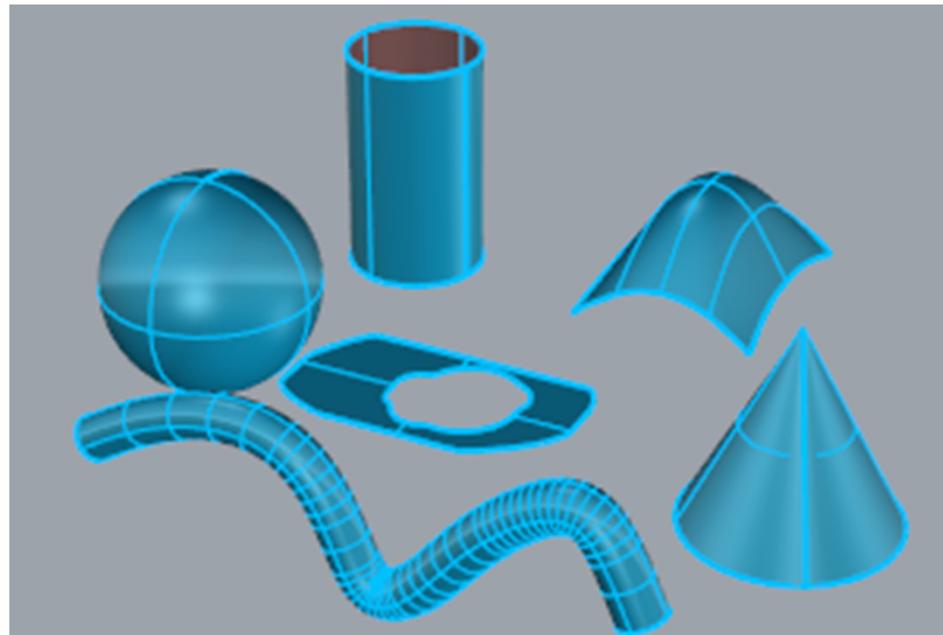
3次ベジエ曲面：双3次ベジエ曲面

- 4×4 の格子状に並んだ 16 個の制御点 P_{ij} と 2 つのパラメータ u, v によって定義される。
- 4 隅の位置は制御点と一致する。

$$S(u, v) = \sum_{i=0}^3 \sum_{j=0}^3 B_i^3(u) B_j^3(v) P_{ij}$$



NURBSを基本としたCGソフトウェア



課題

Bスプライン曲線を描画する

